委 3 6 一 3 平成10年10月14日 通 信 ・ 放 送 機 構 宇 宙 開 発 事 業 団

放送衛星3号b (BS-3b) の運用終了について

BS-3b「ゆり3号b」は、平成3年8月25日に打ち上げられ、初期ミッションチェック終了後、同年10月24日から通信・放送機構で定常運用が開始された。

平成9年8月には、BSAT-1aへ放送サービスを引き継ぎ、その後、BS-3Nと共に軌道上予備衛星として運用してきた。さらに、本年8月からは、BSAT-1bも軌道上予備衛星として加えられている。

この度、通信・放送機構と宇宙開発事業団間で締結されている「BS-3プロジェクトに関する基本協定」に基づき「BS-3b軌道離脱実施計画」が作成され、本年11月1日から軌道離脱を開始し、11月30日に停波作業を行い、運用を終了する予定である。

以上

資料 1平成10年10月14日通信・放送機構

放送衛星3号b (BS-3b) の定常運用終了について

1. 定常運用における管制

(1) 運用概要

BS-3b は、平成3年10月24日から定常運用を開始して以来、所定の設計寿命を終了し、現在に至るまで全体的に安定な運用を行ってきている。BS-3b による放送サービスは、WOWOW 等の放送 (ch5) を平成9年8月5日に、ハイビジョン実用化放送 (ch9) を平成9年8月1日に、それぞれ BSAT-1a に引き継いでいる。

その後は、軌道上予備衛星として運用してきたが、平成10年10月31日 をもって、定常運用を終了し、宇宙開発事業団に管制を引き継ぐ。

(2) 主なトラブル

平成9年6月30日に衛星の姿勢異常が発生。A系統(ch5)及びB系統(ch9)中継器とも衛星放送に支障が発生し、補完衛星 BS-3N に放送を切り替えた。

姿勢異常の原因は、ESA (地球センサー) 1 の不具合と推定され、以来、ESA2 に切り替えて運用を行っている。

2. 利用ユーザー

BS-3b を用いた放送は以下のとおり。

- ・WOWOW の放送(日本衛星放送株式会社)
- ・セントギガ音声放送(衛星デジタル音楽放送株式会社)
- ・ハイビジョン試験放送(ハイビジョン推進協会):平成6年11月24日まで
- ・ハイビジョン実用化放送(NHK及び民放7社):平成6年11月25日からなお、平成9年9月から、電波産業会(ARIB)によりデジタル HDTV 実験が実施された(平成9年9月16日~平成9年10月31日)。

3. その他(参考)

平成10年4月29日に打上げられた BSAT-1b は、8月1日より定常運用を開始し、BS-3Nとともに、軌道上予備衛星として安定に運用されている。

放送衛星3号b(BS-3b)の運用終了について

1. 概要

宇宙開発事業団(以下「事業団」という)は、通信・放送機構(以下「機構」という)の協力を得てBS-3bの軌道離脱、停波作業を行い、同衛星の運用を終了させる。

2. 軌道離脱等の計画

(1) テストマヌーバ等の計画

静止衛星軌道位置におけるスペースデブリ発生防止の観点から、運用が終了するBS-3bを確実に静止衛星軌道外に投棄するため、事前にテストマヌーバと余剰推薬排出を行う。図1にその計画内容を示す。

(2) 軌道離脱計画

4回の東西制御により所定の軌道高度上昇(約340km)を行うとともに、2~3回の南北軌道制御にて残燃料確認試験を実施する。この試験終了後、電波の発射を含むBS-3bの機能を停止する。これらの軌道離脱計画を図2に示す。

この間、燃料及び加圧ガスの排出及びバッテリの放電等のスペースデブリ 発生防止作業も平行して行う。

本作業において、事業団は増田宇宙通信所と沖縄宇宙通信所を使用して行う。

以上

◆テストマヌーバ計画(11月1日~)

	1日目	2日目	3 日目	4 日目	5 日目	6日目	7日目	8日目
レンジング					A			
テスト軌道制御	① ΕΔV1	② E	③ W \(\Delta \(\V1 \)		(Φ) S Δ V1	⑤ S Δ V2	⑥ ド補	

◆余剰推薬排出計画(11月15日~)

	1日目	2日目	3 日目	4 日目	5日目	6日目	7日目	8日目
レンジング	A		A	A	•			
	(D)	2	3	(4)	(§)	6		
余剰推薬排出	S \(\Delta \V1 \)	S \(\Delta \(V2 \)	ド補	S \(\Delta \text{ V3} \)	S \(\Delta \(V4 \)	S Δ V5		

注) $\operatorname{E} \Delta \operatorname{V}$: 東方向軌道制御 $\operatorname{W} \Delta \operatorname{V}$: 西方向軌道制御 $\operatorname{S} \Delta \operatorname{V}$: 南方向軌道制御 ド補: ドリフトレート補正の軌道制御

図1 テストマヌーバ等の計画

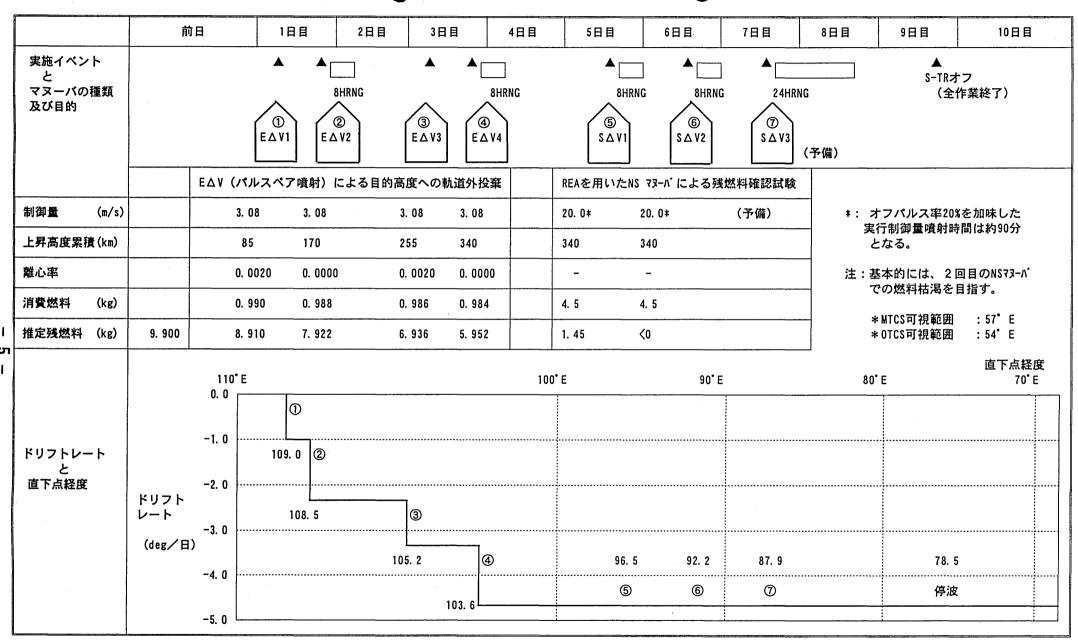
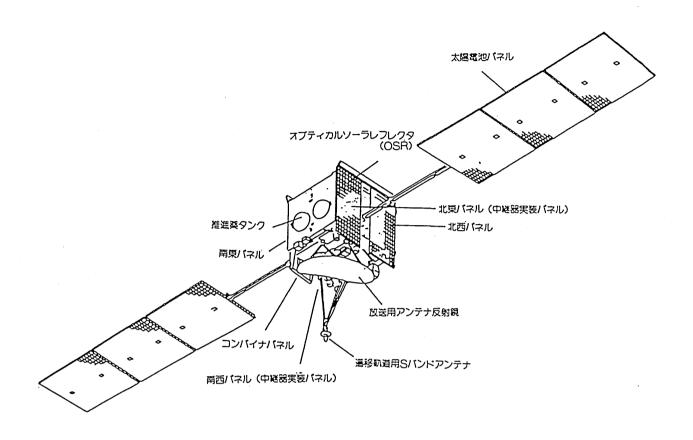


図2 BS-3Ь軌道離脱実施計画(実施時期11月22日~)



主要諸元

形状	約150cm×160cm×320cm (展開型太陽電池パドルを有する箱形)					
重 量	打上げ時 約1,115kg					
姿勢安定方式	三軸姿勢制御方式(バイアスモーメンタム)					
ミッション期間	7年					
軌 道	静止軌道 東経109.65度(軌道待機時)					
ミッション機器	放送用中継器:3チャンネル(出力各120W)(他に予備用TWTA3式) 広帯域中継器:1チャンネル(出力20W) 放送用アンテナ:1基					