




**第一次探索機器**

**深海曳航カメラシステム**

- 海上の船からの曳航により航走
- 広範囲を探索し、画像をリアルタイムで観察可能
- 音波受信機を装備

音響ビーコンの探索により、音波の到来方位の重なりが多かった箇所を抽出

音源を絞り込んだ場所にて、

- SRB - Aらしき部品の画像を取得
- 音波受信機に強い反射波の反応

SRB - Aの主要部品の水没地点をほぼ100m四方に絞り込んだと考えた

図1 第一次探索作業の結果